

FOODCOLLECT II

Optimización y mejora de la eficiencia y el rendimiento en el sector agrícola mediante un equipo robótico inteligente de recuperación de la fruta no recolectada

Objetivo

El objetivo general del proyecto FOODCOLLECT II es desarrollar y validar un sistema autónomo de detección y recolección de fruta basado en tecnologías fotónicas de la visión 3D y la visión artificial combinadas con Inteligencia Artificial, e incorporadas en un vehículo móvil con un brazo robótico, capaz de guiarse por el cultivo y recoger y almacenar la fruta caída en el suelo de la parcela, con el fin de valorizar el producto desperdiciado y proporcionar un retorno económico a los agricultores.



Impacto empresarial

La colaboración de las empresas firmantes de las cartas de adhesión y su implicación en las actividades, demuestran el interés del proyecto y el impacto de este en sector empresarial, tanto en el sector primario de explotaciones agrícolas, como en el sector secundario de transformación de las materias primas para la obtención de productos de valor, o del sector terciario para el desarrollo de bienes de equipo y servicios dirigidos al sector primario. La explotación de resultados se pretende hacer involucrando tanto a empresas emprendedoras del sector hortofrutícola valenciano como ANECOOP o AVA ASAJA, así como junto a las empresas de maquinaria o de robótica como ROBOTNIK y AGROTECH ESPAÑA, con una clara involucración del mercado de empresas valencianas que podrán explotar los resultados allende nuestras fronteras.

Actividades

- Desarrollar un sistema de recolección automática de la fruta basado en visión espacial 3D mediante un brazo robótico.
- Integración de los módulos funcionales en el equipo FOODCOLLECT, puesta a punto del sistema y experimentación en campo de cultivo.
- Difundir los resultados del proyecto a todos los colectivos interesados

Contacto: València Parc Tecnològic
C/Benjamín Franklin, 5-11
e46980 - Paterna - Valencia

T. +34 96 136 60 90
informacion@ainia.es
www.ainia.es

